

# Elektrostatyka

Za oddziaływania elektryczne ( i magnetyczne ) odpowiedzialny jest:  
**ładunek elektryczny**

Ładunek jest skwantowany

Ładunek elementarny  $e = 1.6 \cdot 10^{-19}$  C (D. Millikan).

*Wszystkie ładunki są wielokrotnością  $e$ .*

Zasada zachowania ładunku - B. Franklin.

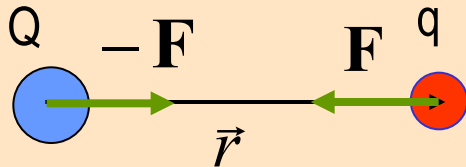
*Wypadkowy ładunek w układzie zamkniętym jest stały.*

*Dwa rodzaje ładunków*

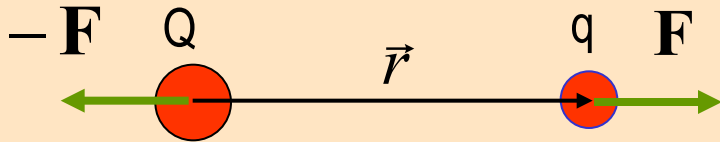
**+ (proton)**      **- (elektron)**

# Prawo Coulomba

$$F = k \frac{q_1 q_2}{r^2}$$



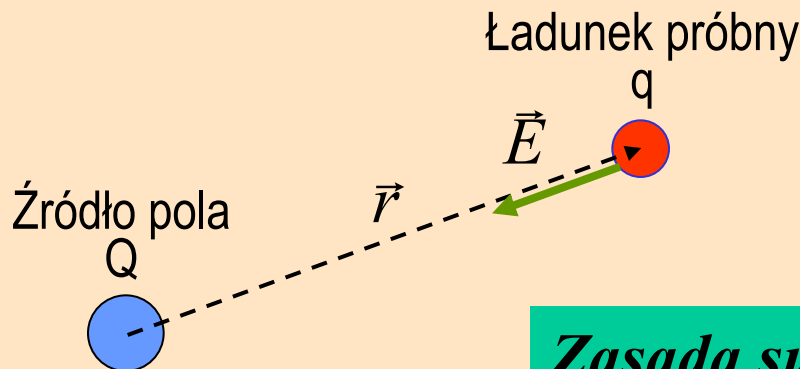
$$\vec{F} = k \frac{Q \cdot q}{r^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$$



$$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$$

$$\epsilon_0 = 8.854 \cdot 10^{-12} \frac{\text{C}^2}{\text{N} \cdot \text{m}^2}$$

# Natężenie pola elektrycznego



$$\vec{E} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\vec{F}}{q}$$

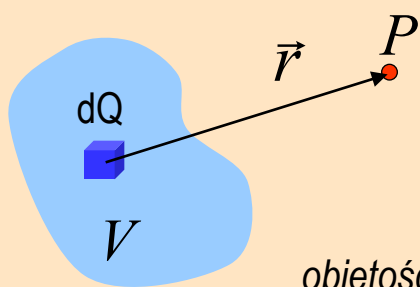
$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q} = k \frac{Q}{r^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$$

dla ładunku punktowego

## Zasada superpozycji

'n' ładunków punktowych  $Q_i$

$$\vec{E} = \sum_1^n \vec{E}_i, \quad \vec{E}_i = k \frac{Q_i}{r_i^2} \frac{\vec{r}_i}{|\vec{r}_i|}$$



Ciągły rozkład ładunku

Gęstość ładunku

objętościowa  $\rho = \frac{dQ}{dV} = \rho(x, y, z)$

powierzchniowa  $\sigma = \frac{dQ}{dS}$

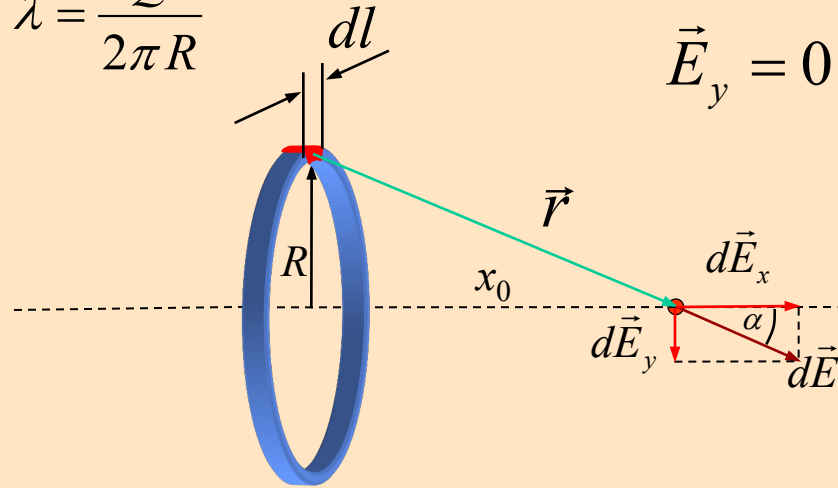
liniowa  $\lambda = \frac{dQ}{dl}$

$$\vec{E} = \int_V \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}}{r} \frac{dQ}{r^2} =$$

$$= \int_V \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}}{r} \frac{\rho}{r^2} dV$$

## Przykład obliczania $\vec{E}$

$$\lambda = \frac{Q}{2\pi R}$$



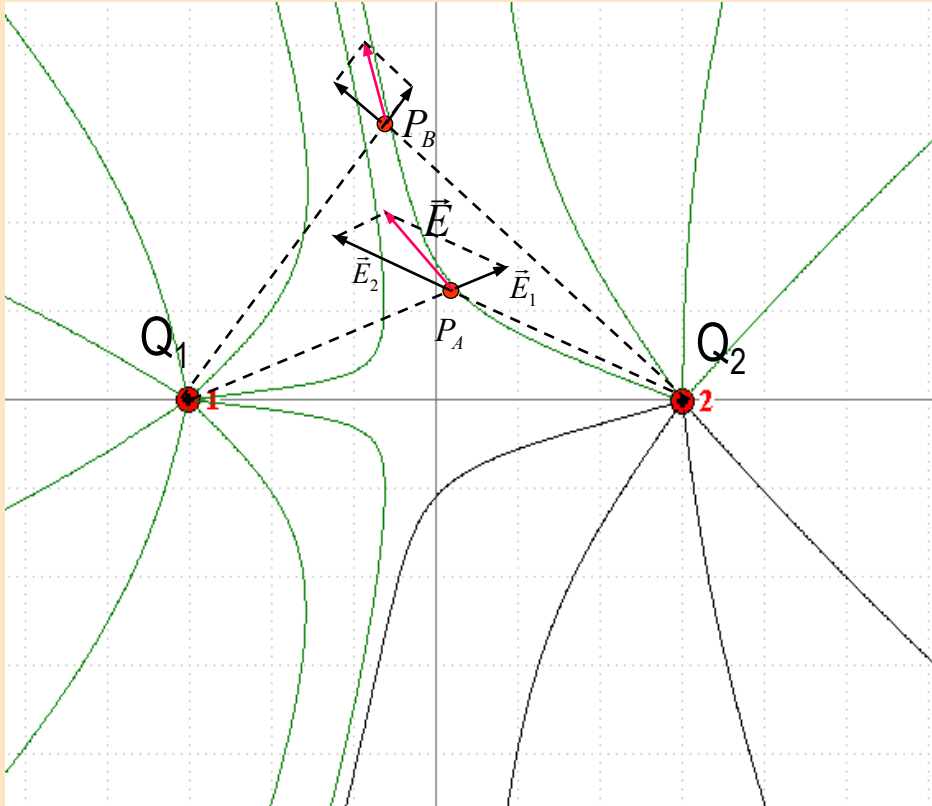
$$dE_x = dE \cos \alpha = dE \frac{x_0}{r}$$

$$dE = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{dQ}{r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\lambda dl}{r^2}$$

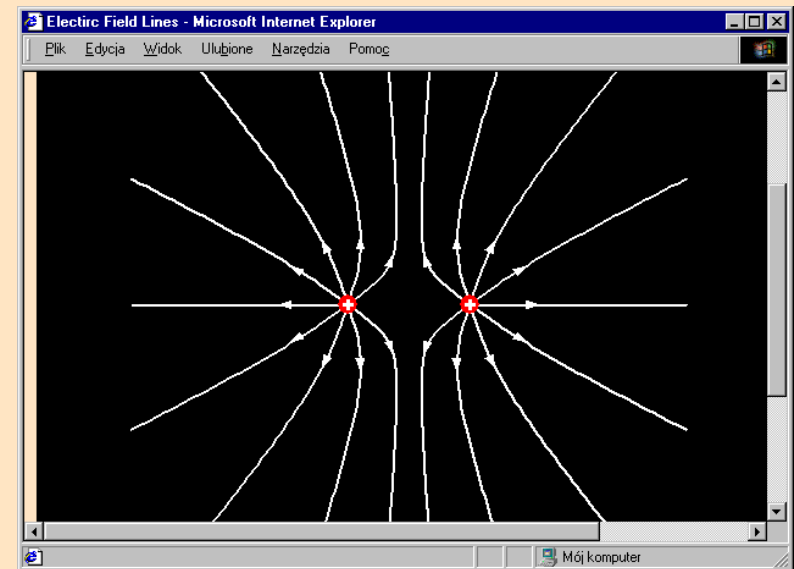
$$E = E_x = \int_l dE_x = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_l \frac{\lambda dl}{r^2} \frac{x_0}{r} =$$

$$= \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \frac{x_0}{r^3} \int_l dl = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \frac{x_0}{r^3} 2\pi R = \boxed{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{x_0 Q}{(x_0^2 + R^2)^{3/2}}}$$

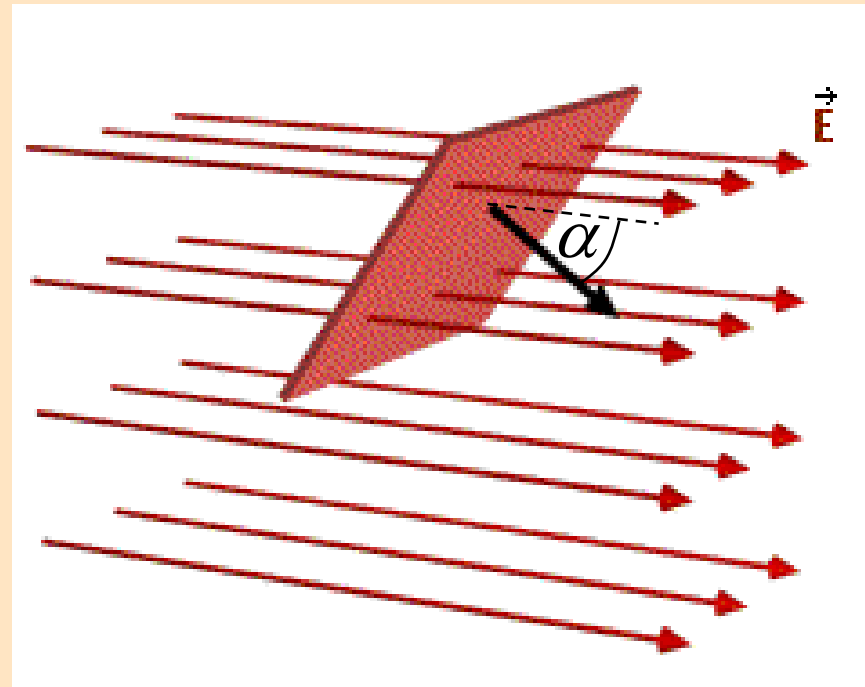
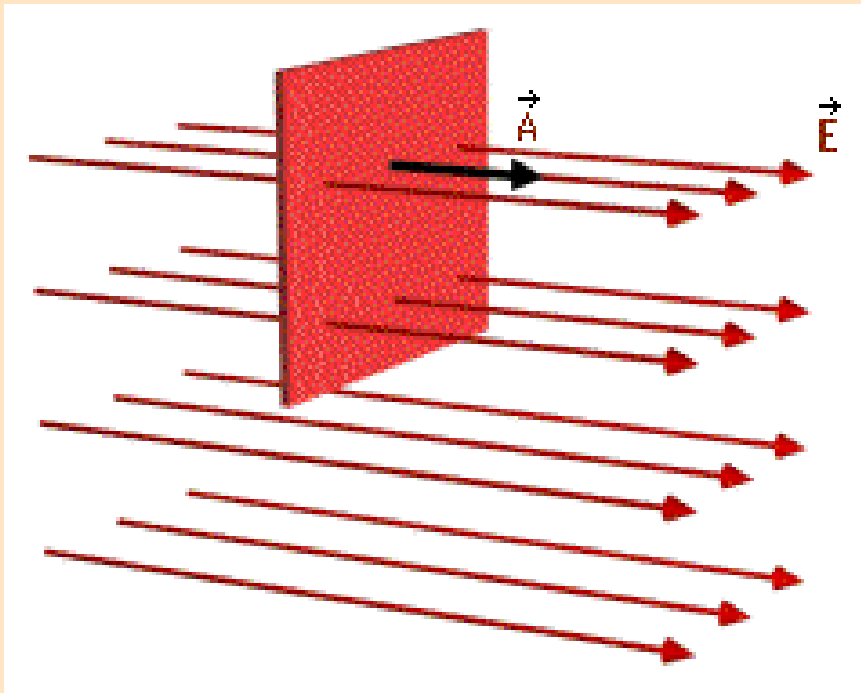
# Przykład obliczania $\vec{E}$ - linie sił



$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2$$



# Strumień pola elektrycznego

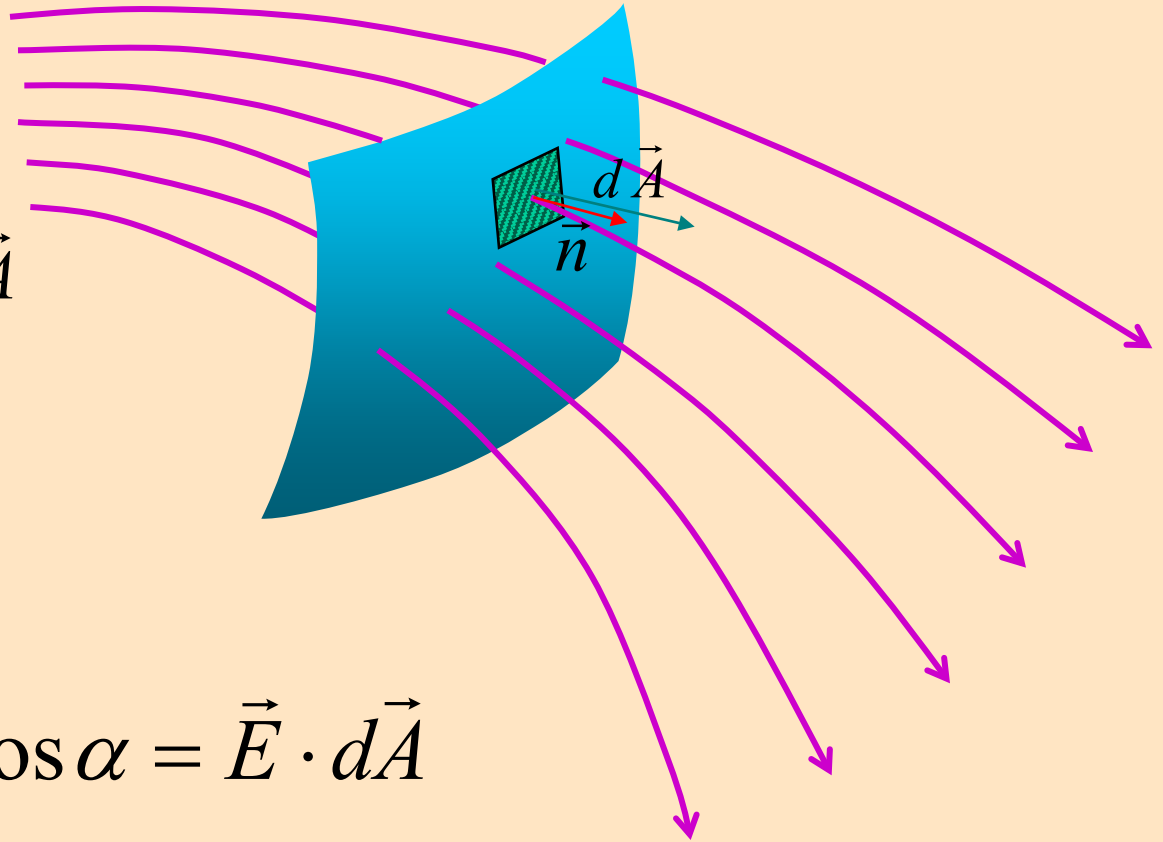


$$\Phi = AE \cos \alpha = \vec{A} \cdot \vec{E}$$

## Strumień pola elektrycznego

Element powierzchni  $d\vec{A}$

$$d\vec{A} = dA \cdot \vec{n}$$

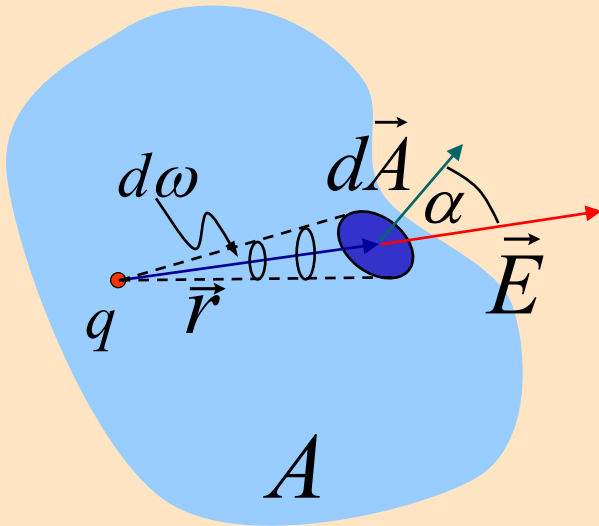


$$d\Phi = E \cdot dA \cdot \cos \alpha = \vec{E} \cdot d\vec{A}$$

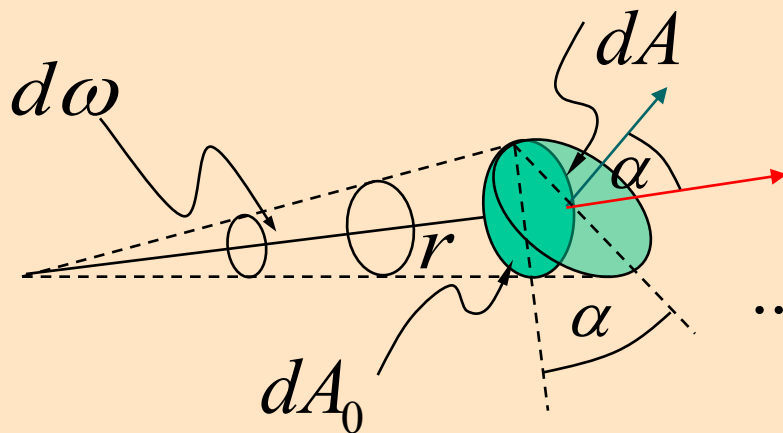
$$\Phi = \int_A d\Phi = \int_A \vec{E} \cdot d\vec{A}$$

# Prawo Gaussa

Obliczamy strumień pola przez dowolną zamkniętą powierzchnię obejmującą ładunek  $q$



$$\begin{aligned} \Phi &= \oint_A \vec{E} \cdot d\vec{A} = \oint_A \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r} d\vec{A} = \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_A \frac{|\vec{r}| \cos \alpha}{r^3} |d\vec{A}| = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_A \frac{dA \cos \alpha}{r^2} \dots \end{aligned}$$



$$d\omega = \frac{dA_0}{r^2} = \frac{dA \cos \alpha}{r^2}$$

$$\dots = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \underbrace{\oint_A d\omega}_{\text{Pełny kąt bryłowy}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} 4\pi = \frac{q}{\epsilon_0}$$

Pełny kąt bryłowy



## *Prawo Gaussa*

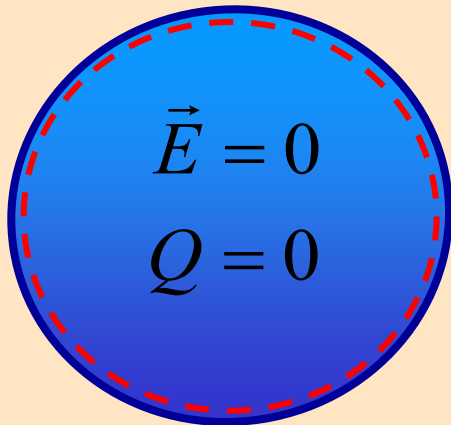
$$\Phi = \oint_A \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{\sum q_i}{\epsilon_0}$$

Strumień pola elektrycznego przez dowolną zamkniętą powierzchnię (tzw. powierzchnię Gaussa) jest proporcjonalny do całkowitej wartości ładunku zamkniętego wewnątrz tej powierzchni

## Zastosowanie prawa Gaussa

Rozkład ładunku na przewodniku

$$\Phi = \oint_A \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{\sum q_i}{\epsilon_0}$$



1. Wewnątrz przewodnika  $\vec{E} = 0$

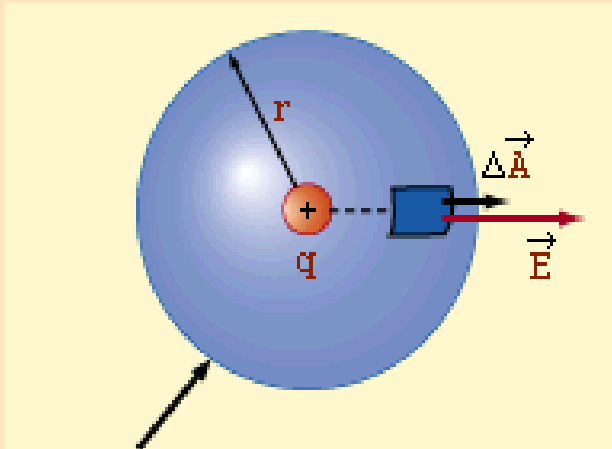
2.  $\Phi = 0$

3. Ładunek wewnątrz przewodnika  $Q = 0$

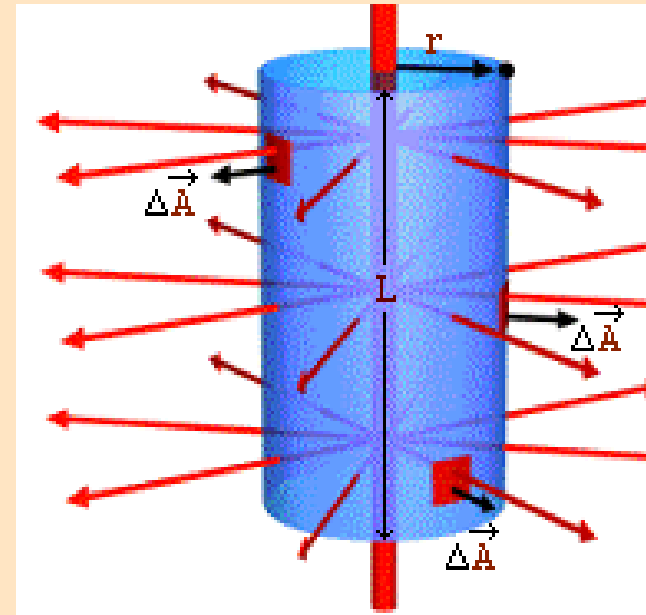
Ładunek gromadzi się na powierzchni przewodnika

1. Określić symetrię pola
2. Wybrać odpowiednią powierzchnię Gaussa
3. Obliczyć strumień przez powierzchnię Gaussa

Ładunek punktowy



Płaszczyzna  
Gaussa



$$q = \varepsilon_0 \sum_{p.kuli} \vec{E} \cdot \Delta \vec{A}$$

$$q = \varepsilon_0 E \sum_{p.kuli} \Delta A$$

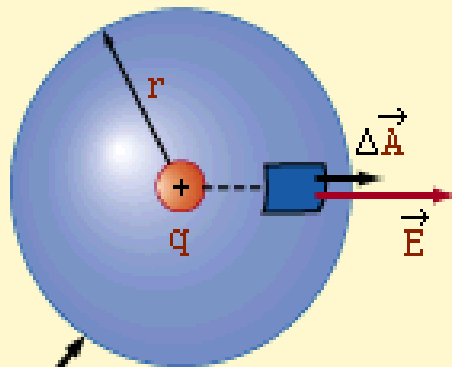
$$q = \varepsilon_0 E 4\pi r^2$$

$$E = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^2}$$

# Prawo Gaussa

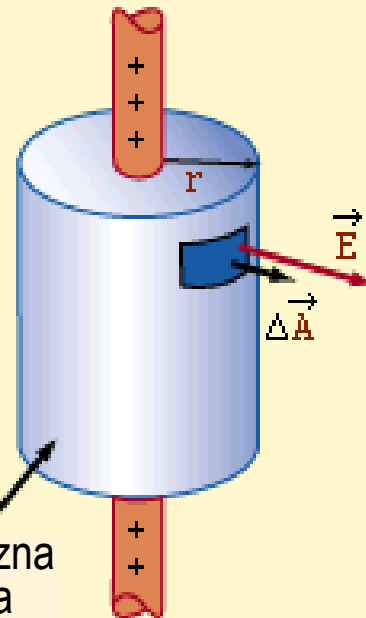
## Zadania - pole elektryczne od różnych rozkładów ładunku

Ładunek punktowy



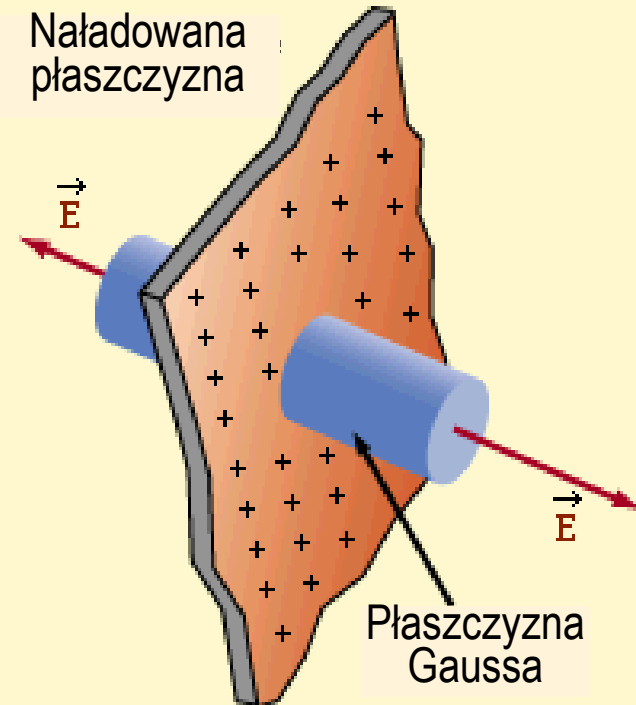
Płaszczyzna Gaussa

Ładunek liniowy

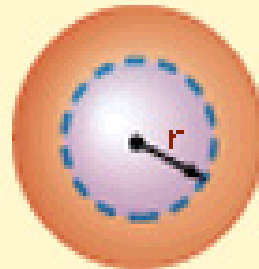


Płaszczyzna Gaussa

Naładowana płaszczyzna

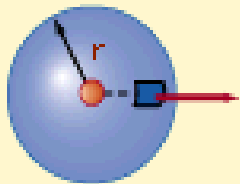


Płaszczyzna Gaussa

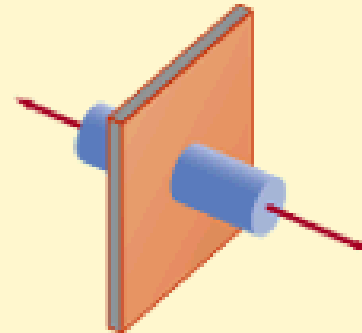
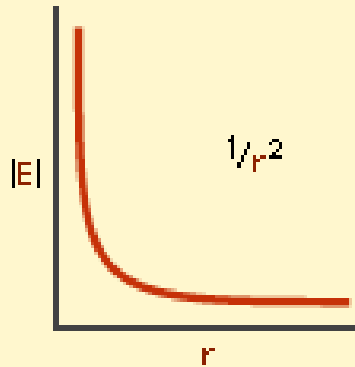


Pole elektryczne wewnątrz jednorodnie naładowanej kuli (z izolatora)

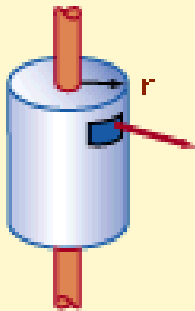
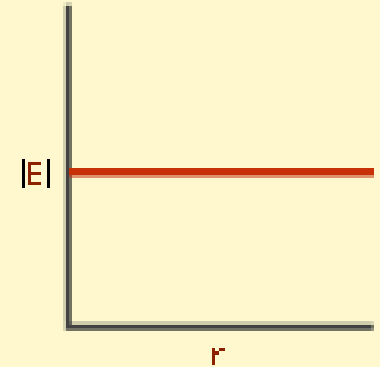
# Prawo Gaussa



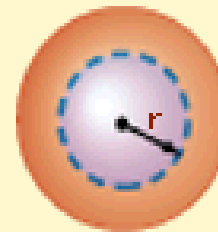
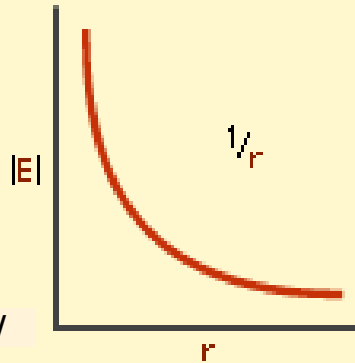
Ładunek punktowy  
zero-wymiarowy



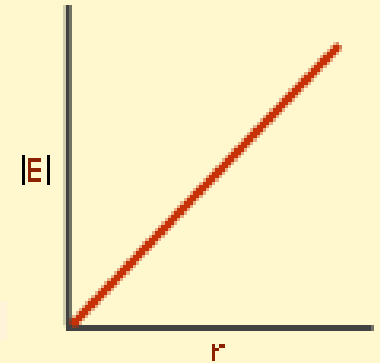
Ładunek dwuwymiarowy



Ładunek jednowymiarowy



Ładunek trójwymiarowy



## Potencjał pola elektrycznego

Pole elektryczne jest polem zachowawczym (potencjalnym).

Praca w polu elektrycznym nie zależy od drogi, a jedynie od punktu początkowego i końcowego

$$V(x, y, z) = \frac{E_p}{q} \quad 1\text{V} = \frac{1\text{J}}{1\text{C}}$$

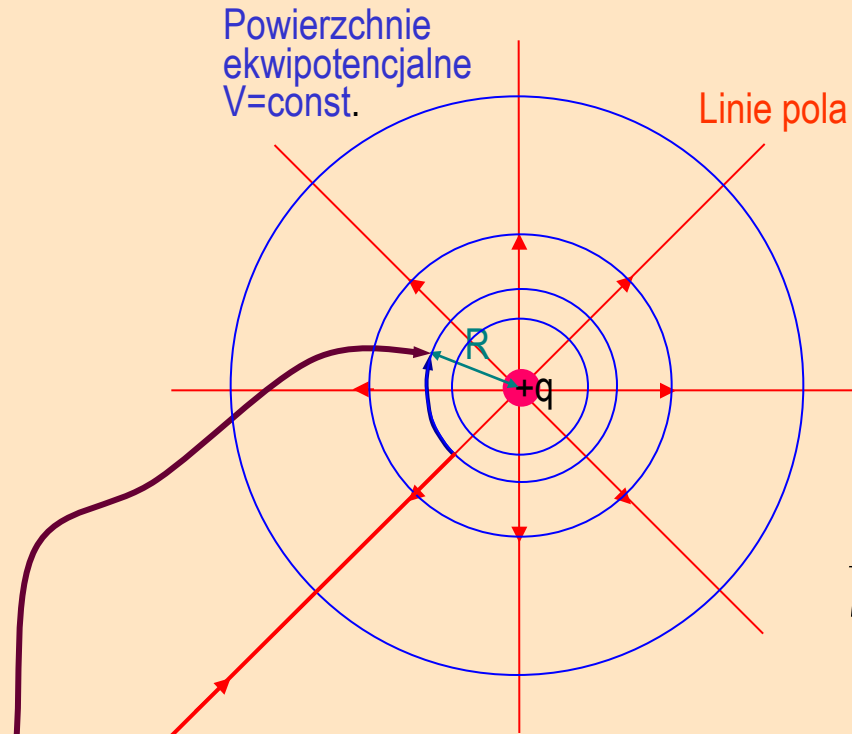
$$\Delta E_p = E_p(B) - E_p(A) = W_{zewn} = -\int_A^B q\vec{E} \cdot d\vec{r}$$

$$U = V_B - V_A = -\int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

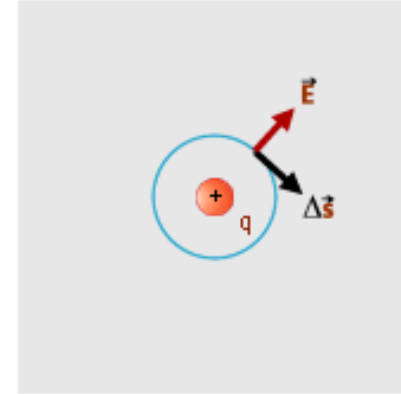
Normalizacja potencjału:  $V(\infty)=0$

$$V(P) = -\int_{\infty}^P \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

# Potencjał ładunku punktowego



$$\Delta W = \vec{F} \cdot \Delta \vec{s} = 0$$



$$V(R) = -\int_{\infty}^R \vec{E} \cdot d\vec{r} = -\int_{\infty}^R k \frac{q}{r^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \cdot d\vec{r} =$$
$$= -\int_{\infty}^R k \frac{q}{r^2} dr = k \frac{q}{r} \Big|_{\infty}^R = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R}$$

## *Praca w polu elektrycznym*

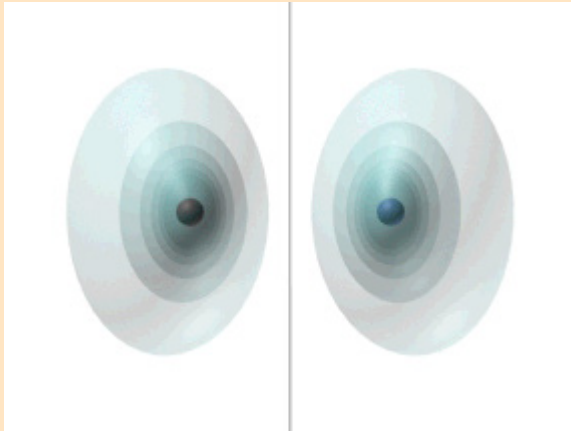
$$\Delta E_p = E_p(B) - E_p(A) = W_{zewn} = -\int_A^B q\vec{E} \cdot d\vec{r}$$

$$W_{A \rightarrow B} = \Delta E_p = E_p(B) - E_p(A) = q(V_B - V_A)$$

$$1 \text{ eV} = 1.6 \times 10^{-19} \text{ C} \cdot 1 \text{ V} = 1.6 \times 10^{-19} \text{ J}$$

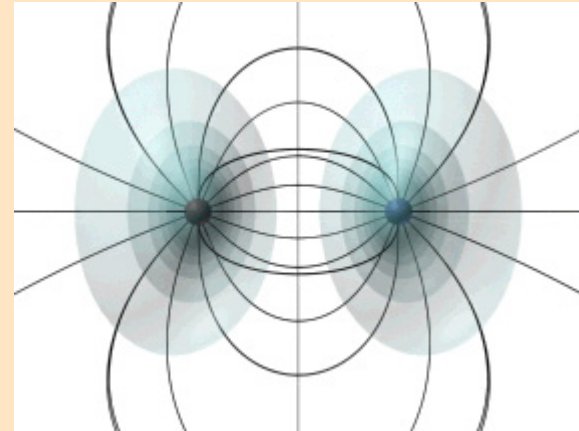


# Związek między natężeniem pola i potencjałem



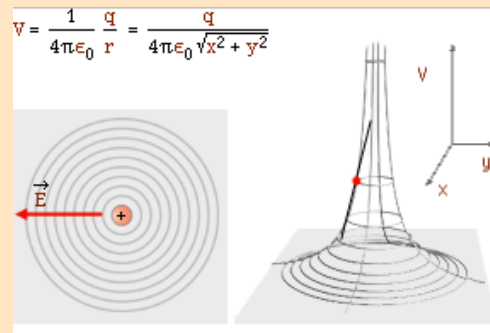
1-wym

$$V = V(x)$$
$$E = -\frac{dV(x)}{dx}$$

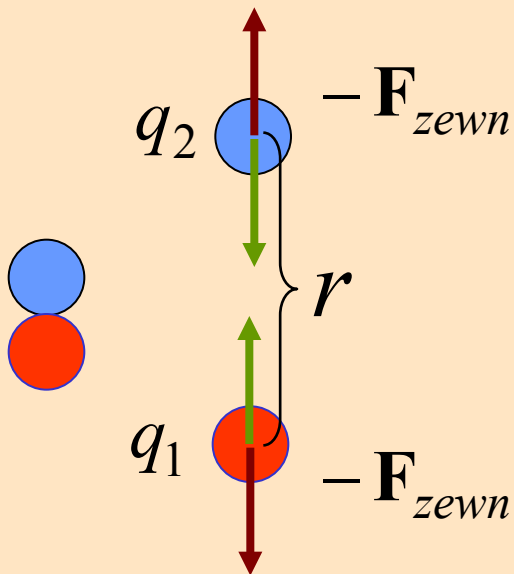


3-wym

$$V = V(\vec{r}) = V(x, y, z)$$
$$\vec{E} = -\left(\frac{\partial V}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial V}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial V}{\partial z}\vec{k}\right)$$
$$\vec{E} = -\text{grad}V$$



# Energia elektrostatyczna

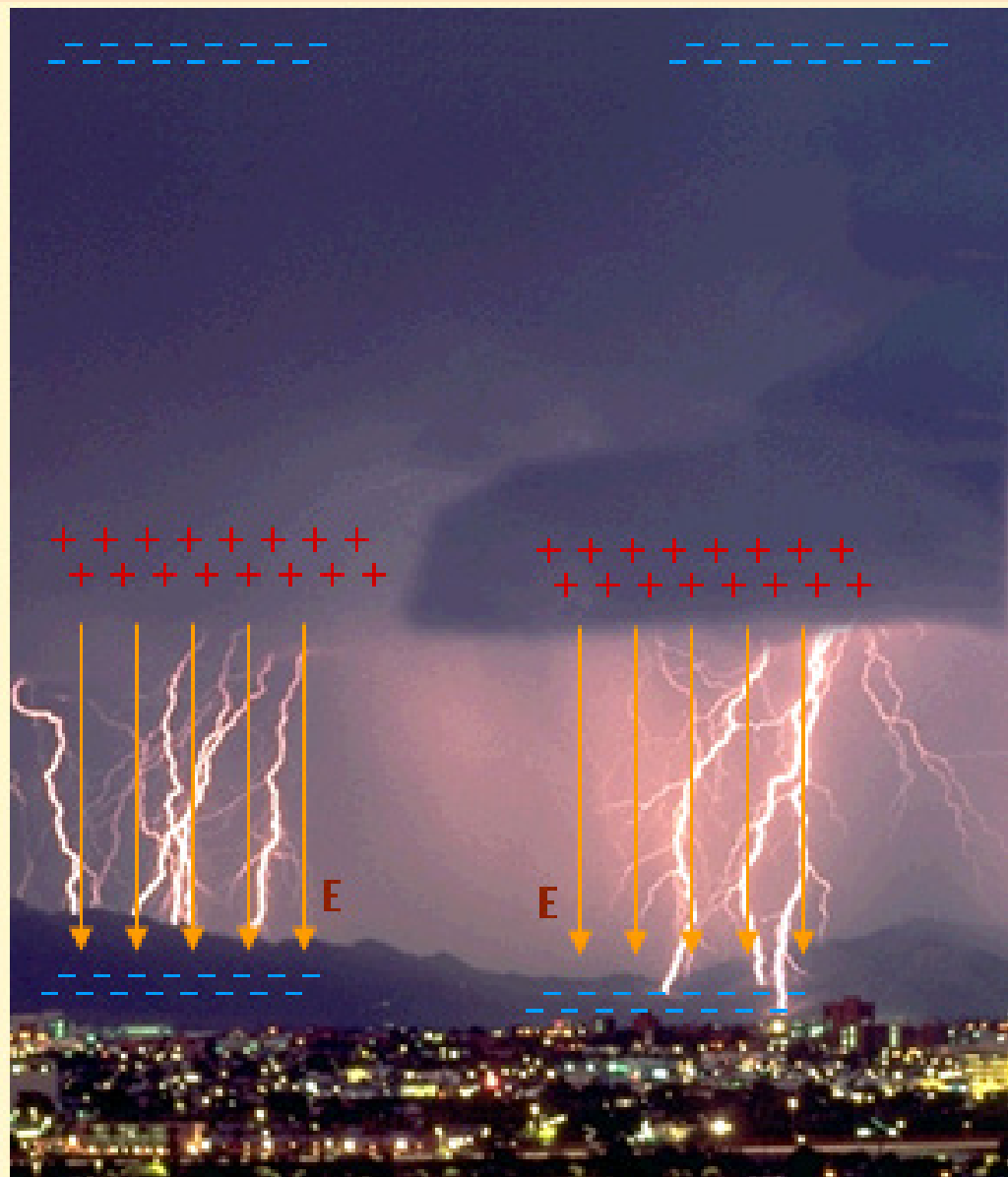


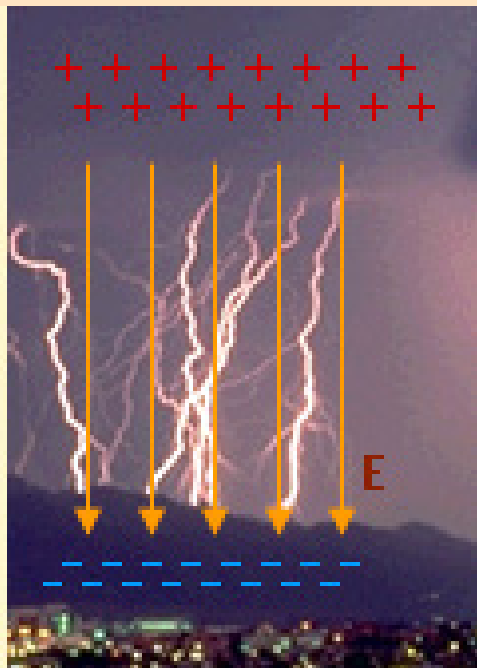
$$V(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1}{r}$$

$$U_{1,2}^{el} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r}$$

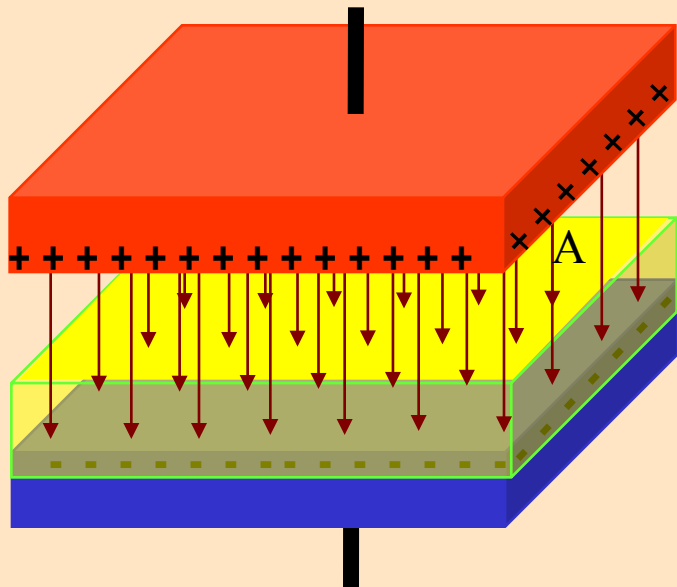
Wiele ładunków

$$U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i,j} \frac{1}{2} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$





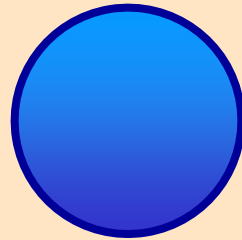
Kondensator płaski



Pojemność elektryczna

$$C = \frac{Q}{V} \quad \boxed{1\text{F} = \frac{1\text{C}}{1\text{V}}}$$

Pojemność kuli



$$C = \frac{Q}{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R}} = 4\pi\epsilon_0 R$$

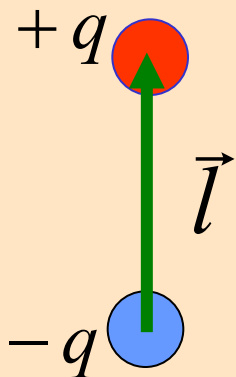
$$\Phi = E \cdot A = \frac{Q}{\epsilon_0} \Rightarrow E = \frac{1}{\epsilon_0} \frac{Q}{A} = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

$$U = -\int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{r} = Ed = \frac{\sigma}{\epsilon_0} d$$

$$\boxed{C} = \frac{Q}{V} = \frac{\sigma A}{\frac{\sigma}{\epsilon_0} d} = \boxed{\epsilon_0 \frac{A}{d}}$$

# Własności elektryczne materii - dielektryki

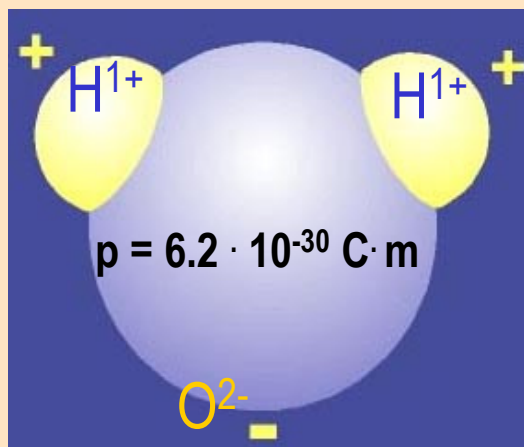
Dipol elektryczny



elektryczny moment dipolowy

$$\vec{p} = q\vec{l}$$

np. cząsteczka wody  $\text{H}_2\text{O}$



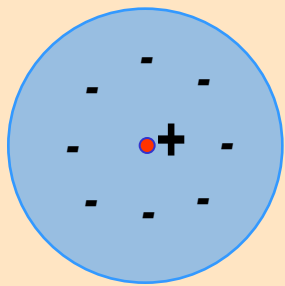
trwały moment dipolowy

Dielektryki - substancje nieprzewodzące (izolatory)  
Posiadają ładunki związane (momenty dipolowe)

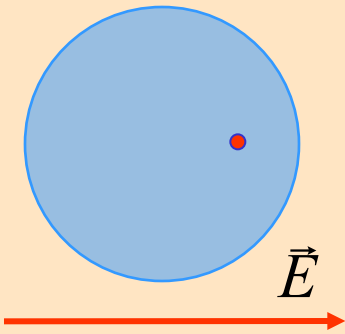
Wektor polaryzacji

$$\vec{P} = \frac{\sum \vec{p}}{V}$$

Indukowane

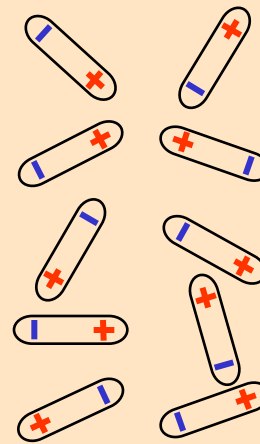


bez pola

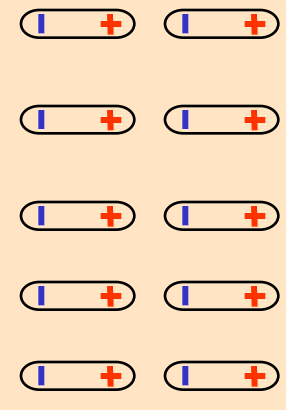


z polem

Trwałe



bez pola



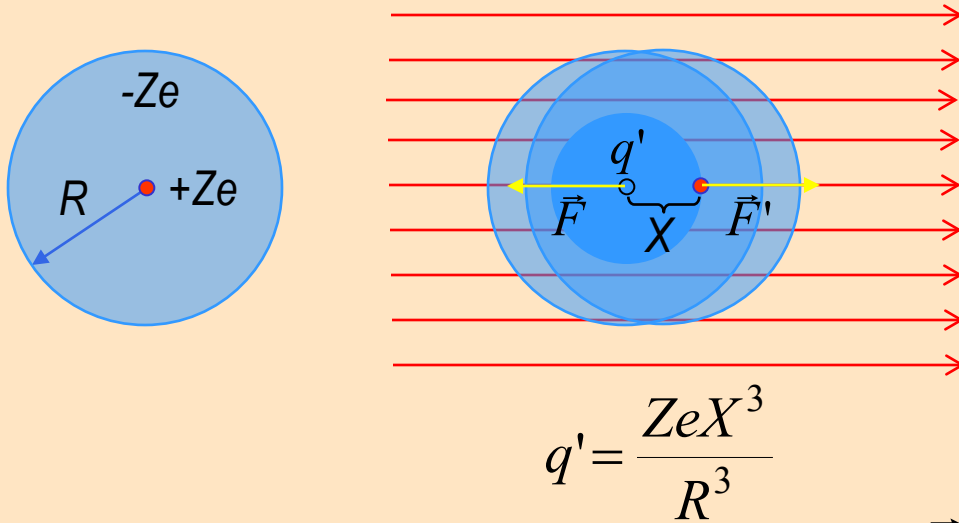
z polem

Bo działa moment siły:

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}$$

# Polaryzacja dielektryków

Indukowany moment dipolowy  
np. obojętnego atomu



Równowaga sił działających na jądro

$$EZe = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q'Ze}{X^2}$$

$$\underbrace{ZeX}_p = 4\pi\epsilon_0 R^3 E$$

$$ZeX = 4\pi\epsilon_0 R^3 E$$

$$\vec{p} = \underbrace{4\pi R^3 \epsilon_0}_{\alpha} \vec{E} = \alpha \epsilon_0 \vec{E}$$

$\alpha$  - polaryzowalność cząsteczki

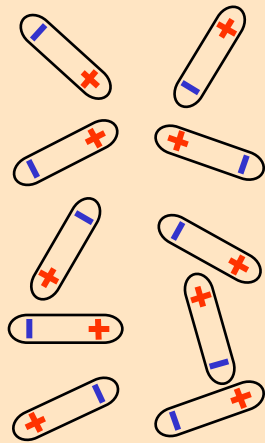
Gęstość cząsteczek

$$\vec{P} = \frac{\sum \vec{p}}{V} = \underbrace{n\alpha}_{\chi} \epsilon_0 \vec{E} = \chi \epsilon_0 \vec{E}$$

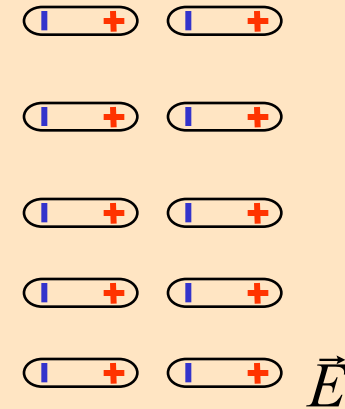
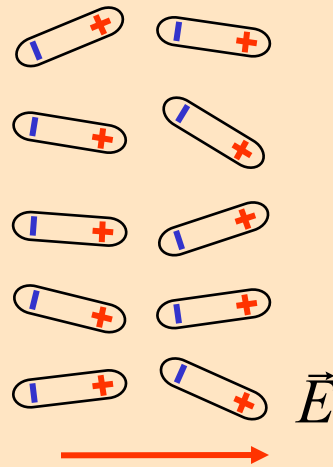
Podatność elektryczna

# Polaryzacja dielektryków

## Trwały moment dipolowy



bez pola



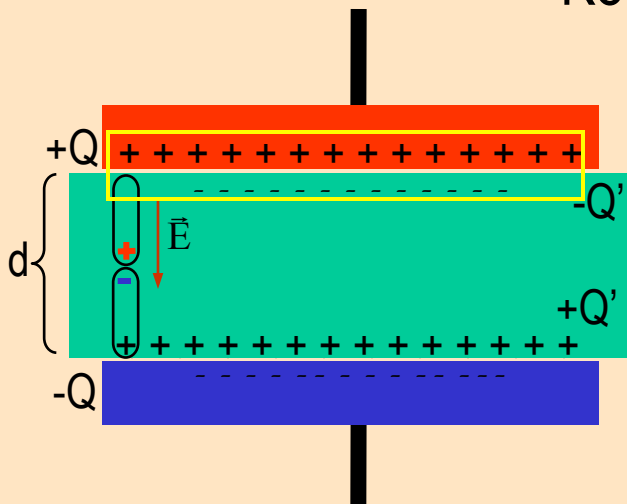
z polem

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} \quad \Leftrightarrow \quad \text{energia termiczna}$$

$$\vec{P} = \chi \varepsilon_0 \vec{E}$$

Dla niezbyt silnych pól

# Kondensator płaski z dielektrykiem



$$\Phi_{\square} = E \cdot A = \frac{Q}{\epsilon_0} - \frac{Q'}{\epsilon_0} \Rightarrow E = \frac{Q}{\epsilon_0 A} - \frac{Q'}{\epsilon_0 A}$$

$$|\vec{P}| = \frac{Q' d}{V} = \frac{Q'}{A} \Rightarrow Q' = A |\vec{P}| = A \chi \epsilon_0 E$$

$$E = \frac{Q}{\epsilon_0 A} - \chi E \Rightarrow E = \frac{Q}{\epsilon_0 A} \frac{1}{(1 + \chi)} = \frac{Q}{\kappa \epsilon_0 A}$$

$$C = \frac{Q}{V} = \kappa \epsilon_0 \frac{A}{d} = \kappa C_0$$

$\kappa$   
stała dielektryczna

Materiał	Stała dielektryczna
próżnia	1
powietrze	1,00054
mika	5
woda	80



# Energia w kondensatorze

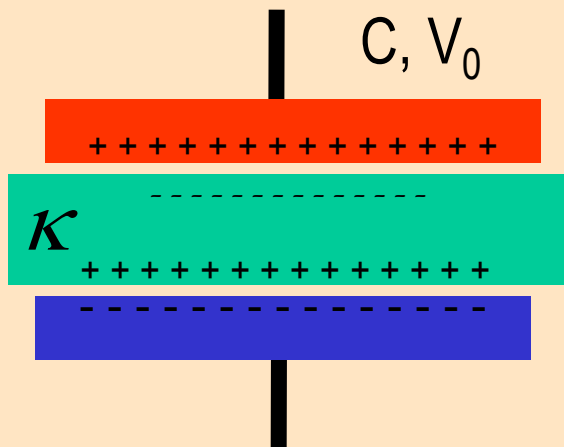
Praca związana z ładowaniem kondensatora

$$dW = Vdq \quad W = \int_0^Q Vdq = \int_0^Q \frac{q}{C} dq = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C}$$

Energia naładowanego kondensatora

$$E_C = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} CV^2$$

Zadanie



Jak zmieni się energia?

Zmniejszy się (dlaczego?)

Gdzie się podzieliła różnica?

## Energia pola elektrycznego

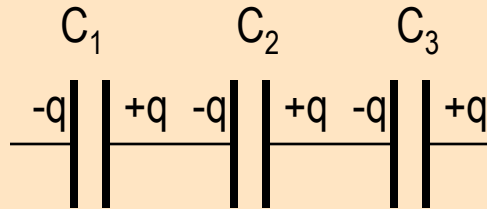
$$E_C = \frac{1}{2} CV^2$$

## Gęstość energia pola elektrycznego

$$\rho_E = \frac{\frac{1}{2} CV^2}{A \cdot d} = \frac{\frac{1}{2} \kappa \varepsilon_0 \frac{A}{d} V^2}{A \cdot d} = \frac{1}{2} \kappa \varepsilon_0 \left( \frac{V}{d} \right)^2 = \frac{1}{2} \kappa \varepsilon_0 E^2$$

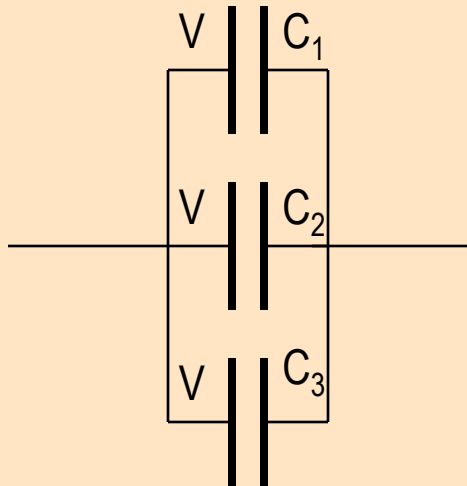
W punkcie pola elektrycznego o natężeniu  $E$   
zmagazynowana jest energia proporcjonalna do  $E^2$

# Baterie kondensatorów



Połączenie szeregowe

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3} + \dots$$



Połączenie równoległe

$$C = C_1 + C_2 + C_3 + \dots$$

**Zadanie**

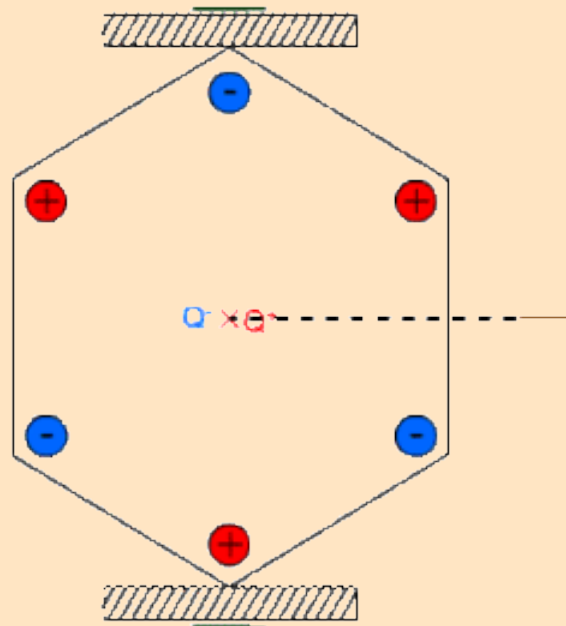
Wyprowadzić wzory

# Zjawisko piezoelektryczne

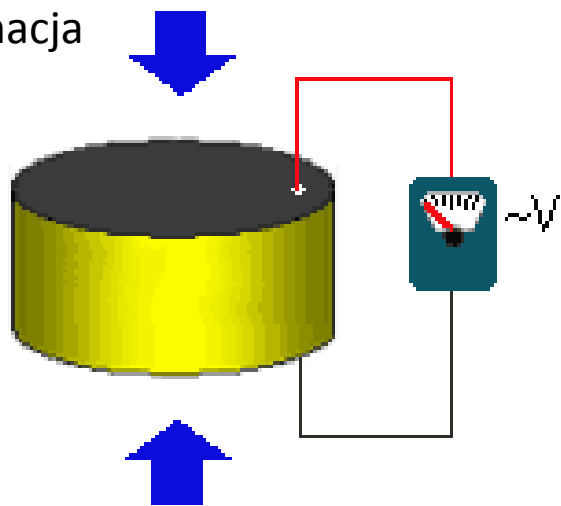
zmiana rozmiarów kryształu pod wpływem zewnętrznego pola elektrycznego.

odwrotne zjawisko piezoelektryczne:

pojawianie się ładunków elektrycznych (napięcia na przeciwległych ściankach deformowanego kryształu).

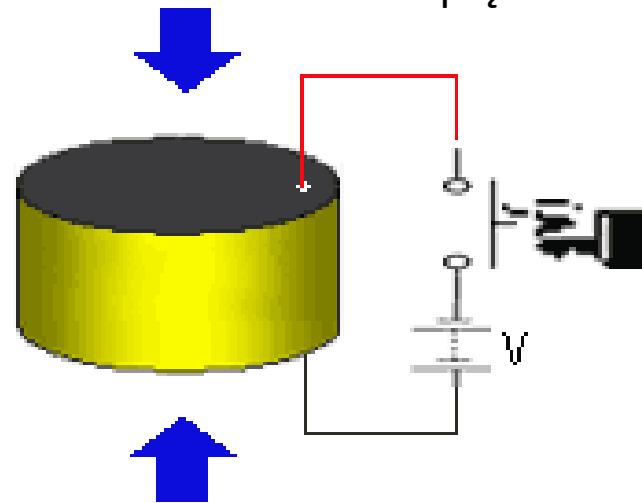


Deformacja

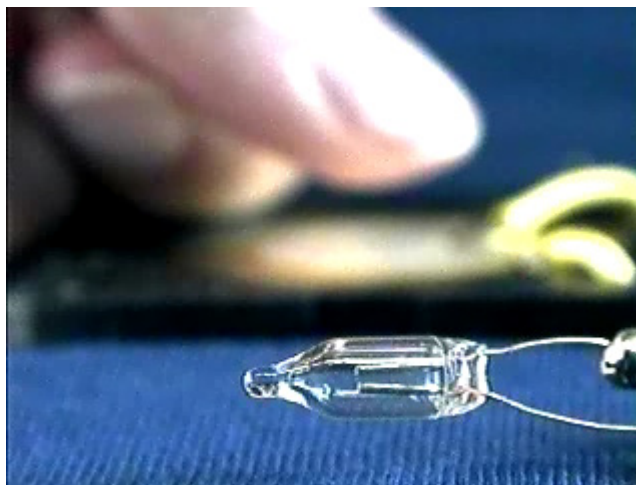


Efekt piezoelektryczny

Napięcie



Odwrotny efekt  
piezoelektryczny



Zastosowania:

oscylatory kwarcowe (zegarki), przetworniki elektro-mechaniczne (i odwrotnie),  
np. tensometry

# Piezo-motory

